



## БЕСКОЛЛЕКТОРНЫЕ ДВИГАТЕЛИ ПОСТОЯННОГО ТОКА BG 65S CI/PB/EC

Архангельск (8182)63-90-72  
Астана +7(7172)727-132  
Белгород (4722)40-23-64  
Брянск (4832)59-03-52  
Владивосток (423)249-28-31  
Волгоград (844)278-03-48  
Вологда (8172)26-41-59  
Воронеж (473)204-51-73  
Екатеринбург (343)384-55-89  
Иваново (4932)77-34-06  
Ижевск (3412)26-03-58  
Казань (843)206-01-48

Калининград (4012)72-03-81  
Калуга (4842)92-23-67  
Кемерово (3842)65-04-62  
Киров (8332)68-02-04  
Краснодар (861)203-40-90  
Красноярск (391)204-63-61  
Курск (4712)77-13-04  
Липецк (4742)52-20-81  
Магнитогорск (3519)55-03-13  
Москва (495)268-04-70  
Мурманск (8152)59-64-93  
Набережные Челны (8552)20-53-41

Нижний Новгород (831)429-08-12  
Новокузнецк (3843)20-46-81  
Новосибирск (383)227-86-73  
Орел (4862)44-53-42  
Оренбург (3532)37-68-04  
Пенза (8412)22-31-16  
Пермь (342)205-81-47  
Ростов-на-Дону (863)308-18-15  
Рязань (4912)46-61-64  
Самара (846)206-03-16  
Санкт-Петербург (812)309-46-40  
Саратов (845)249-38-78

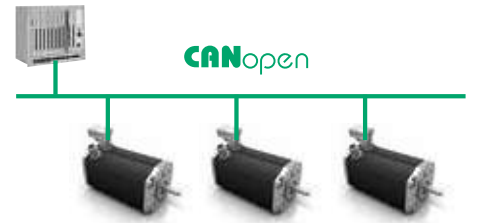
Смоленск (4812)29-41-54  
Сочи (862)225-72-31  
Ставрополь (8652)20-65-13  
Тверь (4822)63-31-35  
Томск (3822)98-41-53  
Тула (4872)74-02-29  
Тюмень (3452)66-21-18  
Ульяновск (8422)24-23-59  
Уфа (347)229-48-12  
Челябинск (351)202-03-61  
Череповец (8202)49-02-64  
Ярославль (4852)69-52-93

# ➤ BG 65S CI/PB/EC | cont. 236 W, peak 444 W

- » *Integrated servo controller for 4-quadrant drive*
- » *High positioning accuracy and excellent control characteristics by integral incremental encoder with a resolution of 4096 pulses per revolution*
- » *Please note that the parametrization interface and the Drive Assistant Software are provided separately*

- » Integrierter 4Q-Servocontroller
- » Durch den integrierten Inkrementalgeber mit einer Auflösung von 4096 Pulsen pro Umdrehung werden eine hohe Positioniergenauigkeit und sehr gute Regeleigenschaften erreicht
- » Bitte beachten Sie, dass das Parametrierinterface und die Drive Assistant Software separat angeboten werden

Slave in BUS-Netzwerken



Slaves

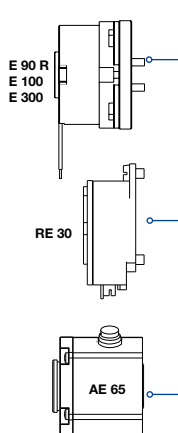
Data/ Technische Daten		BG 65Sx25 CI/PB/EC		BG 65Sx50 CI/PB/EC	
Nominal voltage/ Nennspannung	VDC	24	40	24	40
Nominal current/ Nennstrom	A <sup>1)</sup>	6.5	4	10.8	7
Nominal torque/ Nennmoment	Ncm <sup>1)</sup>	40.5	38.8	56	63
Nominal speed/ Nenn Drehzahl	rpm <sup>1)</sup>	2900	3200	3660	3570
Friction torque/ Reibungsmoment	Ncm <sup>1)</sup>	4.5	4.5	4.5	4.5
Stall torque/ Anhaltmoment	Ncm <sup>1)</sup>	83	85	168	169
No load speed/ Leertaufdrehzahl	rpm <sup>1)</sup>	4210	4350	4310	4400
Nominal output power/ Dauerabgabeleistung	W <sup>1)</sup>	123	131	215	236
Maximum output power/ Maximale Abgabeleistung	W	199	220	414	444
Torque constant/ Drehmomentkonstante	Ncm A <sup>-1**)</sup>	8.3	13.4	6.7	12.3
Peak current/ Zulässiger Spitzenstrom (60 sec.)	A <sup>1)</sup>	16 (75 sec.)	10 (77 sec.)	32 (78 sec.)	20 (86 sec.)
Rotor inertia/ Rotor Trägheitsmoment	gcm <sup>2</sup>	70	70	129	129
Weight of motor/ Motorgewicht	kg	1.2	1.2	1.67	1.67
Recommended speed control range/ Empfohlener Drehzahlregelbereich	rpm	1 ... Rated speed/ Nenn Drehzahl			

<sup>1)</sup>  $\Delta\theta_w = 100$  K; <sup>2)</sup>  $J_R = 20^\circ\text{C}$  <sup>3)</sup> at nominal point/ im Nennpunkt <sup>4)</sup> limited by software/ durch Software begrenzt

## Modular System/ Modulares Baukastensystem

- » *Brakes & Encoder/  
Bremsen & Anbauten*

- **E 90 R**,  
Page/ Seite 216
- **E 90 R**,  
Page/ Seite 216
- **E 90 R**,  
Page/ Seite 216
- **RE 30**,  
Page/ Seite 218
- **AE 65**,  
Page/ Seite 215



- » *Accessories/ Zubehör*

**Connector cable for BG 45 SI | BG 65 S, 15-pin/  
Anschlussleitung mit Dose für BG 45 SI |  
BG 65 S, 15-polig,**

**Cover/ Verschlussdeckel,**

**Motion Starter Kit BGxx CI (CANopen),**

**Starter Kit BGxx EC (EtherCAT),**

**Starter Kit BGxx PB (Profibus),**

Page/ Seite 224

- » *Planetary gearbox/  
Planetengetriebe*

- **PLG 60**,  
Page/ Seite 198
- **PLG 63**,  
Page/ Seite 198
- **PLG 75**,  
Page/ Seite 202

- » *Worm gearbox/  
Schneckengetriebe*

- **SG 120**,  
Page/ Seite 212

- » *Spirotec gearbox/  
Spirotecgetriebe*

- **STG 65**,  
Page/ Seite 208

- » *All attachments also fully in the motor housing available./  
Alle Anbauten auch vollständig im Motorgehäuse erhältlich.*

■ Preference/ Vorzugsreihe    ■ On request/ auf Anfrage

Pin assignment BG 65S CI/ Pinbelegung BG 65S CI



15-Pin			15-Pin			15-Pin		
Power   Signal			Power   Signal			Power   Signal		
A	$U_{Power}$	blue	3	IN 2	brown	8	AI -	violet
B	Ballast	black	4	IN 3	green	9	$U_{Logic}$	red
C	GND	brwon	5	IN 4	grey	10	OUT 1	black
1	IN 0	yellow	6	-	-	11	OUT 2	red-blue
2	IN 1	blue	7	AI +	pink	12	OUT 3	white

Pin assignment BG 65S PB/ Pinbelegung BG 65S PB



15-Pin			15-Pin			15-Pin		
Power   Signal			Power   Signal			Power   Signal		
A	$U_{Power}$	blue	3	IN 2	brown	8	AI -	violet
B	Ballast	black	4	IN 3	green	9	$U_{Logic}$	red
C	GND	brwon	5	IN 4	grey	10	OUT 1	black
1	IN 0	yellow	6	-	-	11	OUT 2	red-blue
2	IN 1	blue	7	AI +	pink	12	OUT 3	white

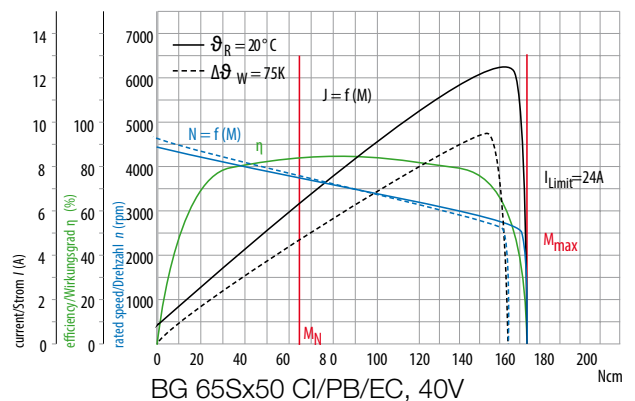
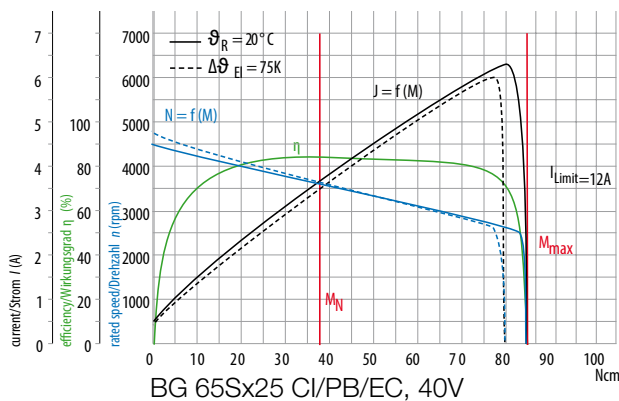
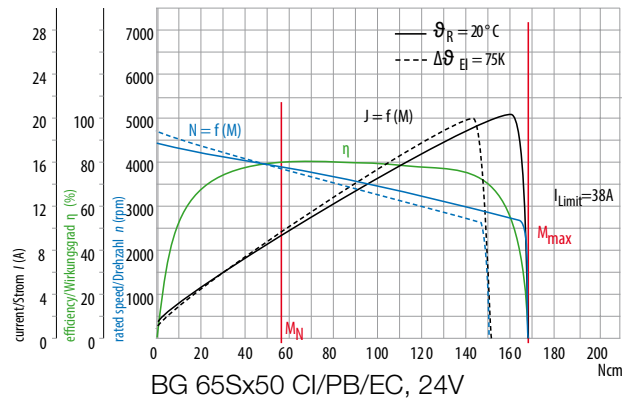
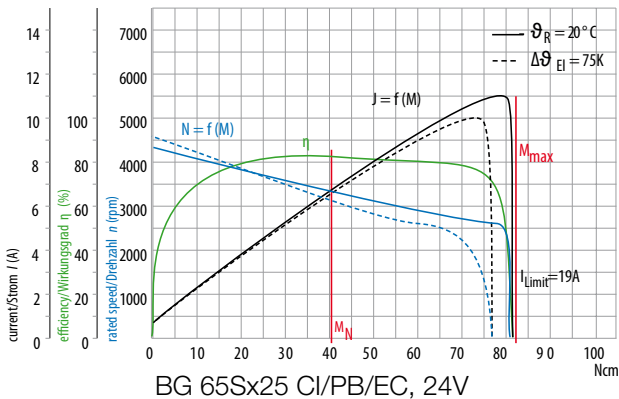
Pin assignment BG 65S EC/ Pinbelegung BG 65S EC



15-Pin			15-Pin			15-Pin		
Power   Signal			Power   Signal			Power   Signal		
A	$U_{Power}$	blue	3	IN 2	brown	8	AI -	violet
B	Ballast	black	4	IN 3	green	9	$U_{Logic}$	red
C	GND	brwon	5	IN 4	grey	10	OUT 1	black
1	IN 0	yellow	6	-	-	11	OUT 2	red-blue
2	IN 1	blue	7	AI +	pink	12	OUT 3	white

Characteristic diagram/ Belastungskennlinien

In accordance with/ Belastungskennlinien gezeichnet nach EN 60034



## CANopen

- » With CANopen interface (DSP 402)
- » The most important parameters of a trajectory, such as position, speed and acceleration values can be changed real-time through the CAN interface
- » For the CAN interface, a standardized 5-pin connector is used.
- » One further plug is for power stage as well as analog and digital I/Os
- » To simplify programming, the motion starter kit with PC interface and a commissioning software CD is available

**NOTE:** The mating connector with cable is not in scope of supply.



- » Drives can be linked to profibus networks
- » Drives operate as a slave in the network
- » Supports Profibus DP-V1 (acyclic data transfer)
- » Supports configuration via SIMATIC-manager
- » Ready-to-use demo modules for data transfer available

**NOTE:** The mating connector with cable is not in scope of supply.

## EtherCAT

- » Drives for operation in EtherCAT networks
- » CANopen over EtherCAT (CoE) is supported
- » Drive operates as a slave in the network
- » Operation as NC axes possible
- » Comprehensive object dictionary with all functions necessary to operate servo drives
- » Status indication for communication through light conductors in the motor housing

**NOTE:** The mating connector with cable is not in scope of supply.

- » Mit CANopen-Schnittstelle (DSP 402)
- » Die wesentlichen Parameter einer Bahnkurve wie Positions-, Geschwindigkeits- und Beschleunigungswerte können über die CAN-Schnittstelle auch "in fly" verändert werden
- » Für die CANopen-Schnittstelle wird ein CIA-empfohlener 5-poliger Stecker verwendet.
- » Ein weiterer Stecker dient zum Anschluss der Leistungsversorgung und analoger und digitaler Ein-/Ausgänge
- » Zur einfachen Inbetriebnahme steht der Motion Starter Kit mit Schnittstelle für den PC und Inbetriebnahmesoftware-CD zur Verfügung

**HINWEIS:** Gegenstecker mit Anschlussleitung nicht im Lieferumfang enthalten.

- » Antriebe zur Integration in Profibus-Netzwerke
- » Antriebe werden als Slave im Netzwerk betrieben
- » Unterstützt Profibus DP-V1 (azyklischer Datentransfer)
- » Konfiguration über SIMATIC-Manager möglich
- » Vorgefertigte Demobausteine für Datenverkehr sind verfügbar

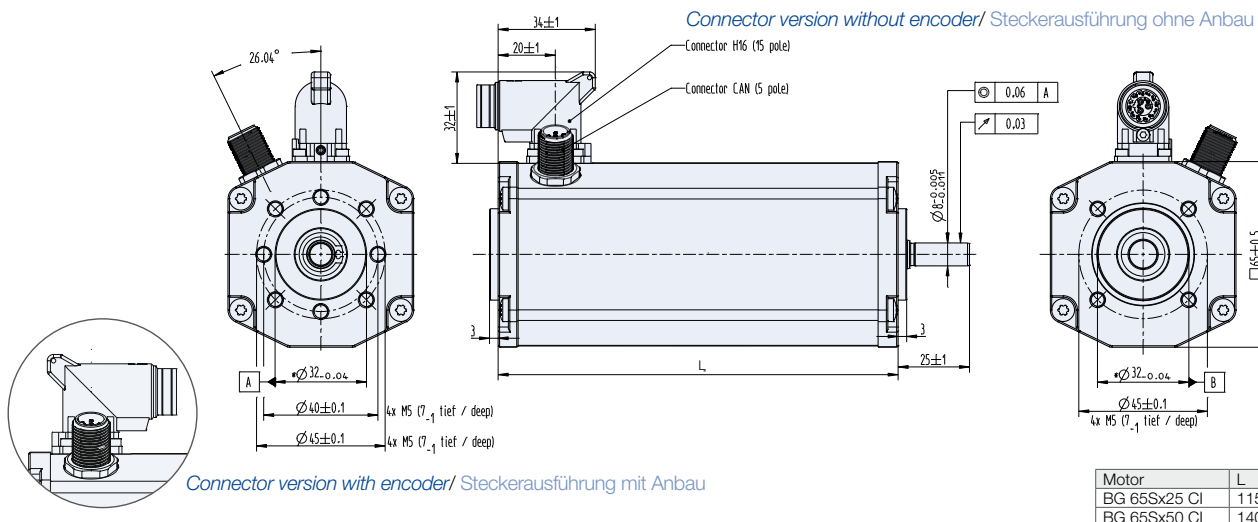
**HINWEIS:** Gegenstecker mit Anschlussleitung nicht im Lieferumfang enthalten.

- » Antriebe zum Betrieb in EtherCAT-Netzwerken
- » CANopen over EtherCAT (CoE) wird unterstützt
- » Antrieb wird als Slave im Netzwerk betrieben
- » Betrieb als NC-Achse möglich
- » Umfangreiches Objektverzeichnis mit allen Funktionen zum Betrieb von Servoantrieben
- » Statusanzeige für Kommunikation über Lichtleiter im Motorgehäuse

**HINWEIS:** Gegenstecker mit Anschlussleitung nicht im Lieferumfang enthalten.

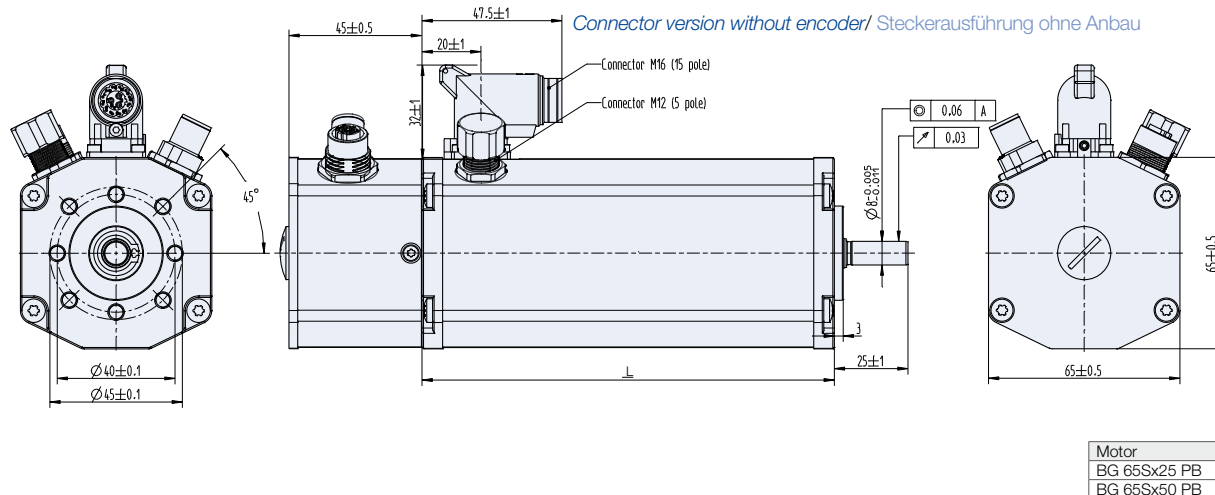
Dimensions BG 65S CI in mm/ Maßzeichnung BG 65S CI in mm

CANopen



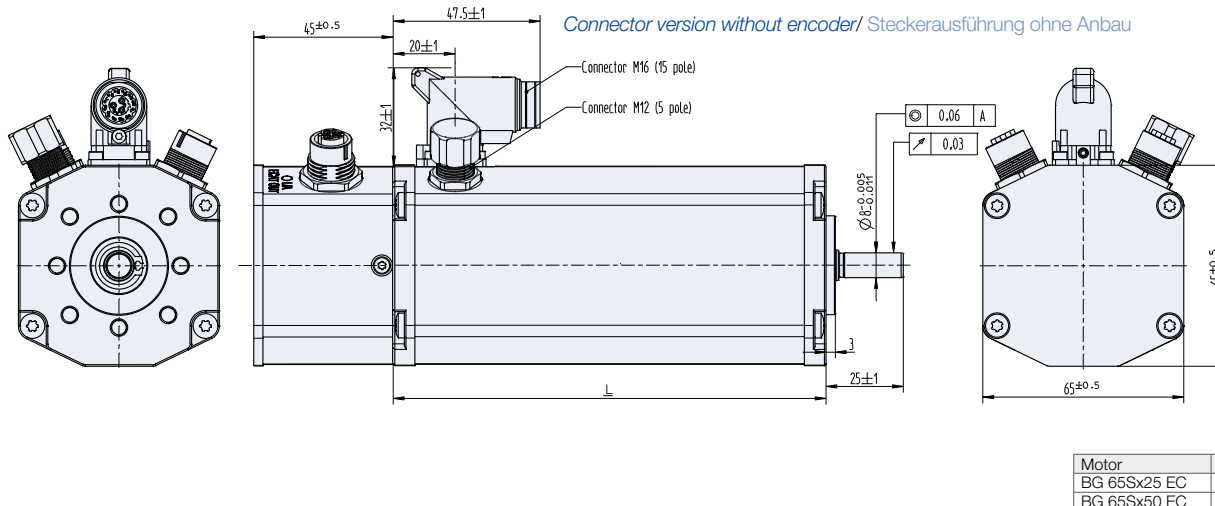
Dimensions BG 65S PB in mm/ Maßzeichnung BG 65S PB in mm

BUS



Dimensions BG 65S EC in mm/ Maßzeichnung BG 65S EC in mm

EtherCAT



**По вопросам продажи и поддержки обращайтесь:**

Архангельск (8182)63-90-72  
Астана +7(7172)727-132  
Белгород (4722)40-23-64  
Брянск (4832)59-03-52  
Владивосток (423)249-28-31  
Волгоград (844)278-03-48  
Вологда (8172)26-41-59  
Воронеж (473)204-51-73  
Екатеринбург (343)384-55-89  
Иваново (4932)77-34-06  
Ижевск (3412)26-03-58  
Казань (843)206-01-48

Калининград (4012)72-03-81  
Калуга (4842)92-23-67  
Кемерово (3842)65-04-62  
Киров (8332)68-02-04  
Краснодар (861)203-40-90  
Красноярск (391)204-63-61  
Курск (4712)77-13-04  
Липецк (4742)52-20-81  
Магнитогорск (3519)55-03-13  
Москва (495)268-04-70  
Мурманск (8152)59-64-93  
Набережные Челны (8552)20-53-41

Нижний Новгород (831)429-08-12  
Новокузнецк (3843)20-46-81  
Новосибирск (383)227-86-73  
Орел (4862)44-53-42  
Оренбург (3532)37-68-04  
Пенза (8412)22-31-16  
Пермь (342)205-81-47  
Ростов-на-Дону (863)308-18-15  
Рязань (4912)46-61-64  
Самара (846)206-03-16  
Санкт-Петербург (812)309-46-40  
Саратов (845)249-38-78

Смоленск (4812)29-41-54  
Сочи (862)225-72-31  
Ставрополь (8652)20-65-13  
Тверь (4822)63-31-35  
Томск (3822)98-41-53  
Тула (4872)74-02-29  
Тюмень (3452)66-21-18  
Ульяновск (8422)24-23-59  
Уфа (347)229-48-12  
Челябинск (351)202-03-61  
Череповец (8202)49-02-64  
Ярославль (4852)69-52-93

**Единый адрес для всех регионов: [dre@nt-rt.ru](mailto:dre@nt-rt.ru) || [www.dunker.nt-rt.ru](http://www.dunker.nt-rt.ru)**